



东莞市维迩坦逊精工科技有限公司
Dongguan Weltransion Seiko technology Co., Ltd.



东莞市维迩坦逊精工科技有限公司
Dongguan Weltransion Seiko technology Co., Ltd.



高刚性 大扭矩
High rigidity & torque
低背隙 低噪音
Lowbacklash low noise
高效及完善的实际应用
The practical application of high efficiency & perfect

CE RoHS UL

目錄 CONTENTS

01
公司簡介
 COMPANY PROFILE

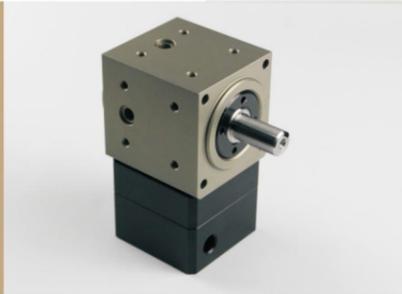


15 15.詳細參數
 16.GP-90
 17.GP-42
 GP-60



02 中空旋轉平台系列
 HOLLOW ROTARY TABLE

03 產品設計
04 DG-series
05 用途範例
06 DG-62
07 DG-85



08 DG-130
09 DG-200
10 DG-275
11 型號說明&
 伺服馬達建議搭載
12-14 GV系列

15 精密直角減速機系列
 RIGHT ANGLE REDUCER

20
GX 系列精密對位平台
 GX PRECISION COUNTERPART PLATFORM



18 行星減速機系列
 PLANETARY REDUCER

21
選型表格
 TYPE SELECTION TABLE

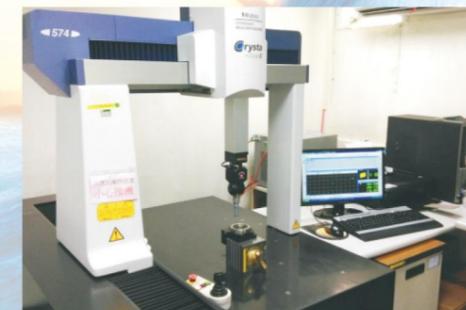


公司簡介 COMPANY PROFILE

Dongguan Weltransion Seiko technology Co., Ltd. is a supplier specializing in the sales and electromechanical integration solutions of various precision reducers

Main products are high precision planetary reducer, hollow rotating platform, 90degree steering reducer, robot joint reducer, products are widely used in semiconductor automation equipment, aerospace, medical equipment, panel automation equipment, PCB copying equipment, engraving machine, printing and packaging automation equipment, laser cutting equipment It is a multi joint robot and high-speed mobile automation field.

Our mission is to become the best solution supplier in the field of automation and precision transmission through cooperation with end-users, suppliers and innovation partners to help China Intelligent Manufacturing take off.





①中空型設計

本體貫穿的中空型設計，使得複雜的配管、配線可由台體貫穿而出，不須再經由外部裝配顯得雜亂不易整理。

②馬達軸迫緊孔、③馬達轉接座、④馬達軸安裝孔、⑤馬達迫緊環

轉接座設計輕易依選用的步進馬達或伺服馬達安裝，亦可由使用者自行安裝馬達，簡化複雜安裝接線問題。

⑥交叉滾柱軸承與工作台一體式

使用交叉滾柱軸承與工作台一體式的設計，而密集交叉排列滾柱，獲得更高的剛性能力。

⑦台面定位孔、⑧底座定位孔

兼具輕量化與高剛性的鋁製底及鋼製工作台皆有定位孔設計，讓您的安裝與定位更容易。

⑨螺旋齒輪軸

螺旋齒輪傳動設計，於高速應用環境下仍保有低噪音與高負載的產品特色。

齒輪軸加大並以二個滾珠軸承做支撐，以提高傳動剛性的設計與業界產品有所區隔。

⑩油封

底座與工作台各有一只油封的保護、可防止異物進入機構內部。

(11)連接線型原點感測器與感測遮斷片(另外選購)(60型無此配置)

作為原點用的連接器型感測器，節省您設計、製造、採購的時間。

感測器與馬達安裝部同側設計，使的台體的三面淨空最適合使用於狹小空間，使得您設計與安裝不礙手礙腳。

(12)連接線單邊附接頭(另外選)(60型無此配置)

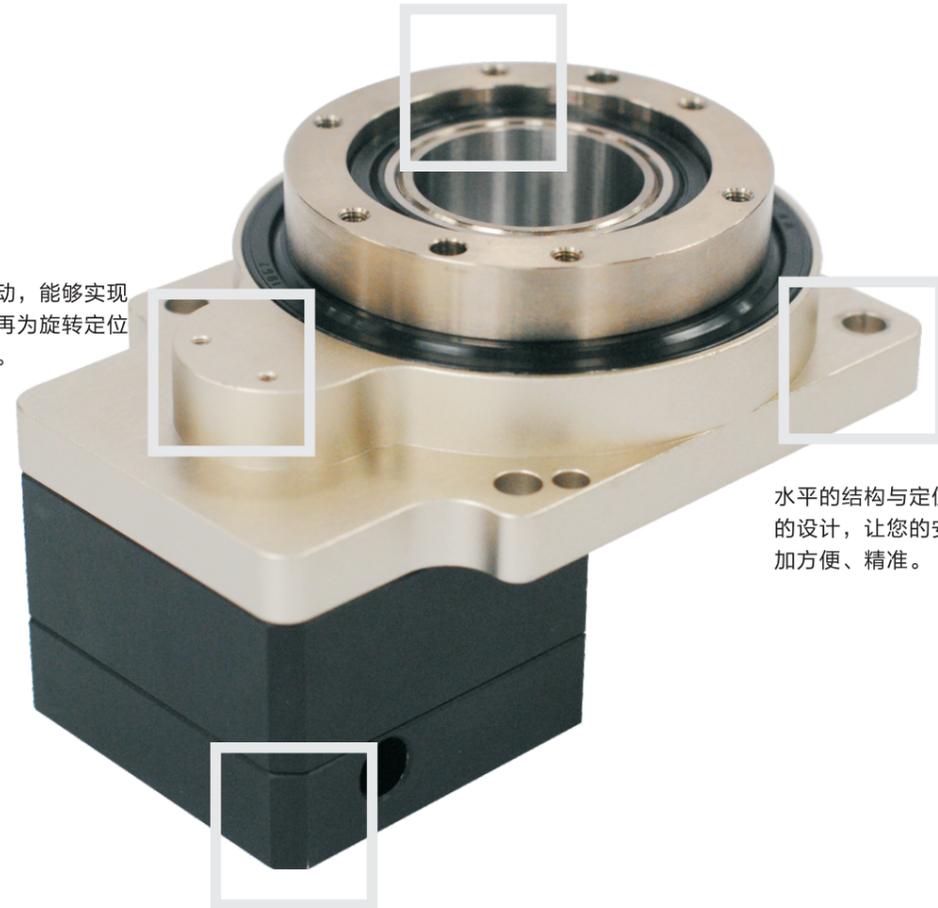
感應器的連接線則可另外選購所需的纜線長度 1m、2m、3m、5m。

DG-series 中空旋转平台

可搭配使用伺服马达，步进马达的一体化全新产品。
展现独特的性能可靠度。
具有高输出、高刚性、优异定位精度与重复定位精度的特征。
满足用户多样化需求。

与分割器结构类似，运用独特的轴承结构，不需要增加额外的支撑系统，即可将负载直接放置在中空旋转平台上方传动。并且较大的中空结构设计能够使您的布线更加便捷。

通过运用高精度的齿轮传动，能够实现任意位置的定位，让您不再为旋转定位时固定的工位位置而烦恼。



水平的结构与定位销钉的设计，让您的安装更加方便、精准。

底部与伺服马达的安装设计完美匹配。并且可以按照您的要求订制安装设计，使您再选择伺服马达时更加任意。

用途範例

数控分度装置/自动化生产线/机械手关节/机床第四加工轮/各种自动检测设备

高性能.高刚性的用途

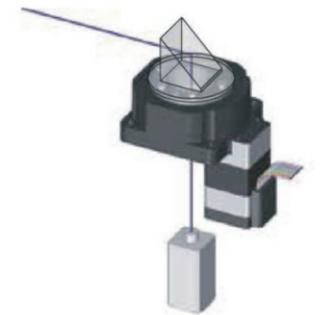
■ 负载惯性产生变化的用途



■ 施以惯量载重的用途



■ 光学用途



■ 高精度定位用途



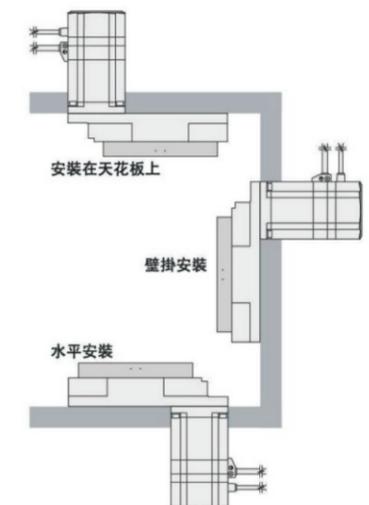
■ 利用中空孔的高精度定位用途



安装方向自由设计

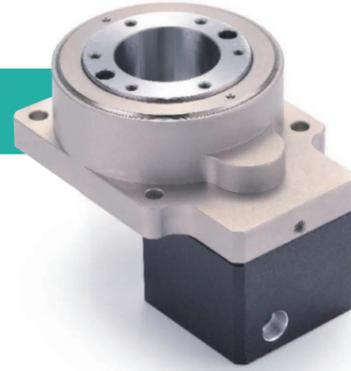
旋转平台除水平安装外，还可垂直安装或倒挂安装，装置设计的范围较广。

使用时请注意：
中空旋转式传动装置偶尔会有少量润滑油渗出。
如润滑油渗出导致周围环境污染，请在定期检查时进行确认或安装接油盘等装置。

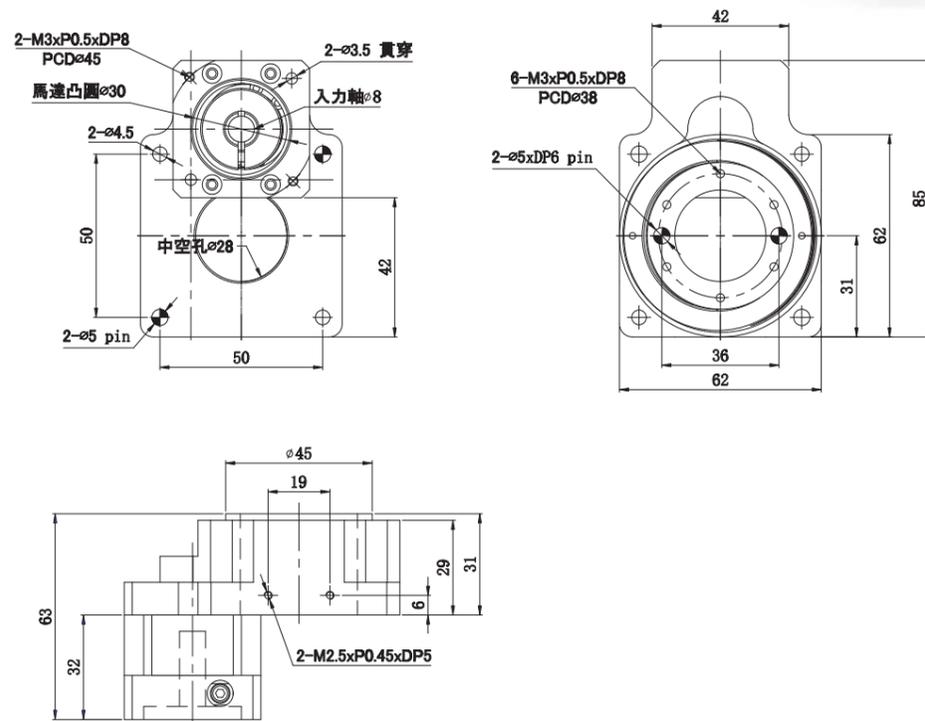


DG-62

中空旋轉平台



外形尺寸圖:

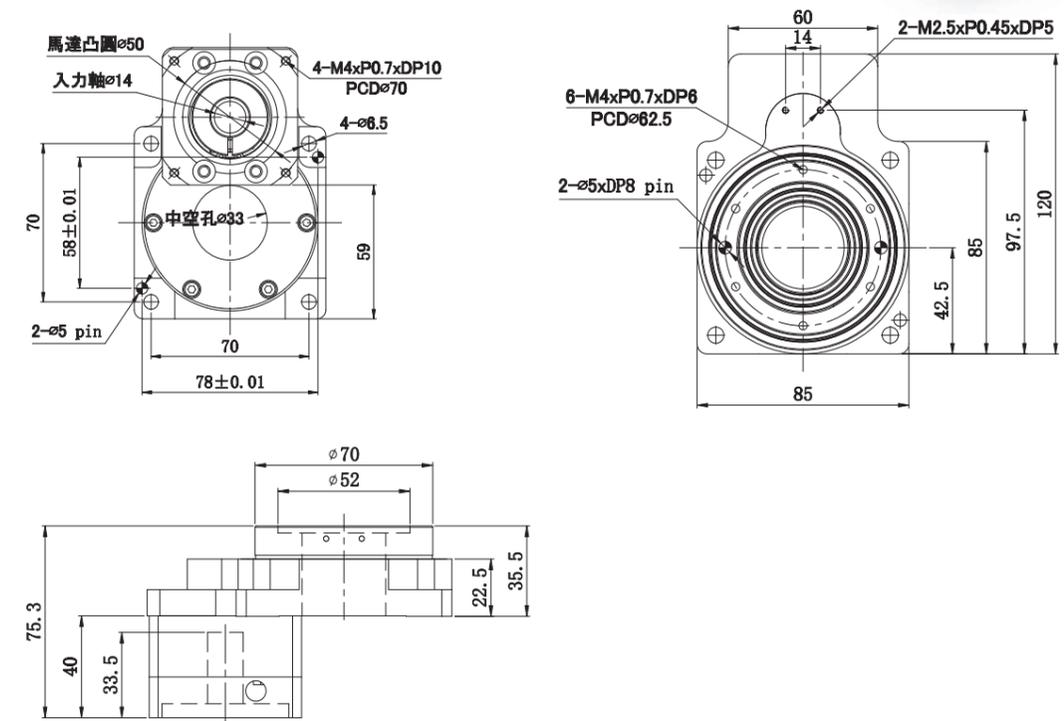


DG-85

中空旋轉平台



外形尺寸圖:



规格参数

匹配 马达 W	容许 扭矩 Nm	传动 惯量 Kg m^2	允许 转速 rpm	减速比	定位 精度 sec	反复 定位精度 sec	容许 推力载重 kgf	容许 惯性载重 Nm	旋转平台 平行度 mm	旋转平台 同心度 mm	重量 kg
100W	3.5	1480X10 ⁻⁶	200	1/5	\leq 60	\pm 15	20	20	0.02	0.02	0.65

规格参数

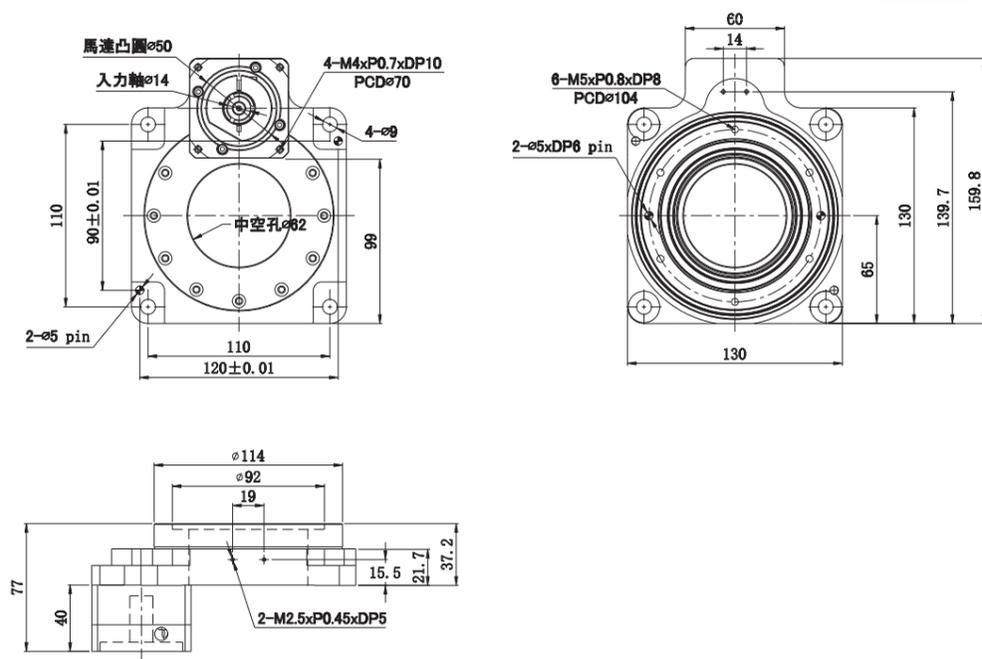
匹配 马达 W	容许 扭矩 Nm	传动 惯量 Kg m^2	允许 转速 rpm	减速比	定位 精度 sec	反复 定位精度 sec	容许 推力载重 kgf	容许 惯性载重 Nm	旋转平台 平行度 mm	旋转平台 同心度 mm	重量 kg
200W 400W	20	2498X10 ⁻⁶	200	1/5 1/8 1/18	\leq 30	\pm 15	200	80	0.02	0.02	1.5

DG-130

中空旋轉平台



外形尺寸圖:



规格参数

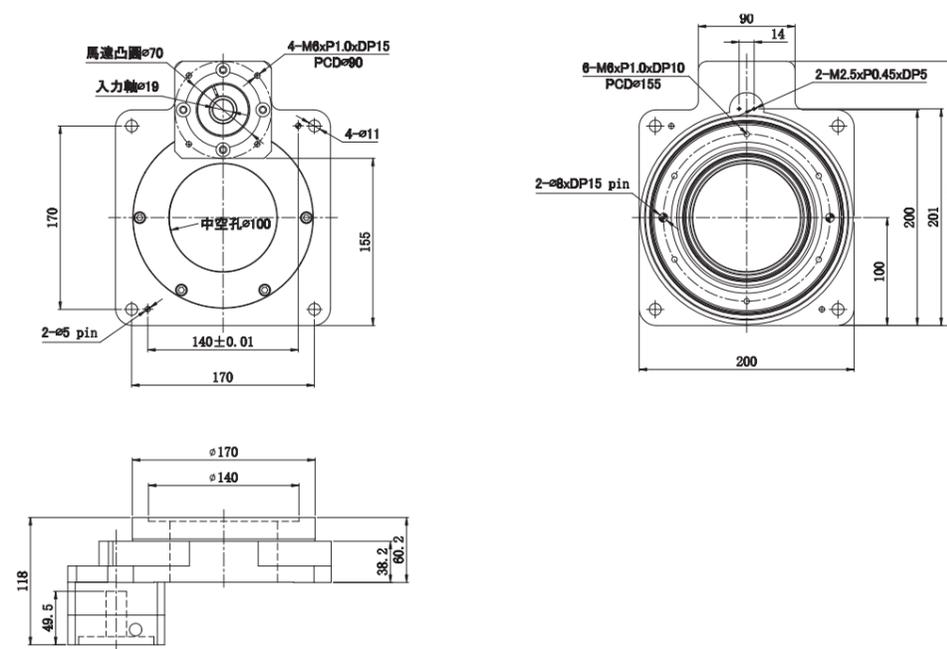
匹配 马达 W	容许 扭矩 Nm	传动 惯量 Kg·m ²	允许 转速 rpm	減速比	定位 精度 sec	反复 定位精度 sec	容许 推力载重 kgf	容许 惯性载重 Nm	旋转平台 平行度 μm	旋转平台 同心度 mm	重量 kg
400W	55	9472X10 ⁻⁶	200	1/10 1/18	≤30	±15	250	100	±5	±0.01	2.5

DG-200

中空旋轉平台



外形尺寸圖:



规格参数

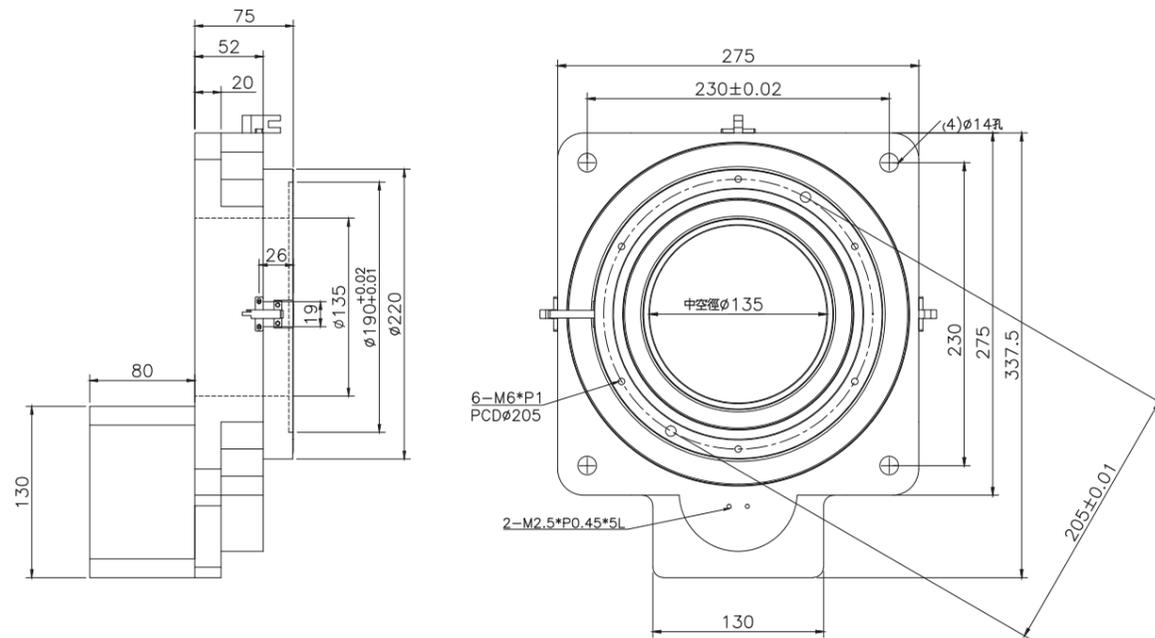
匹配 马达 W	容许 扭矩 Nm	传动 惯量 Kg·m ²	允许 转速 rpm	減速比	定位 精度 sec	反复 定位精度 sec	容许 推力载重 kgf	容许 惯性载重 Nm	旋转平台 平行度 μm	旋转平台 同心度 mm	重量 kg
750W 1.0KW	65	9358X10 ⁻⁶	200	1/10	≤30	±15	500	150	±5	±0.01	8.5

DG-275

中空旋轉平台



外形尺寸圖:



型號說明與伺服馬達建議搭載

單位: mm

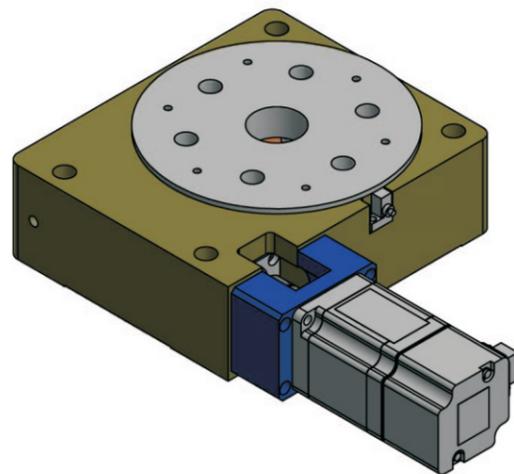
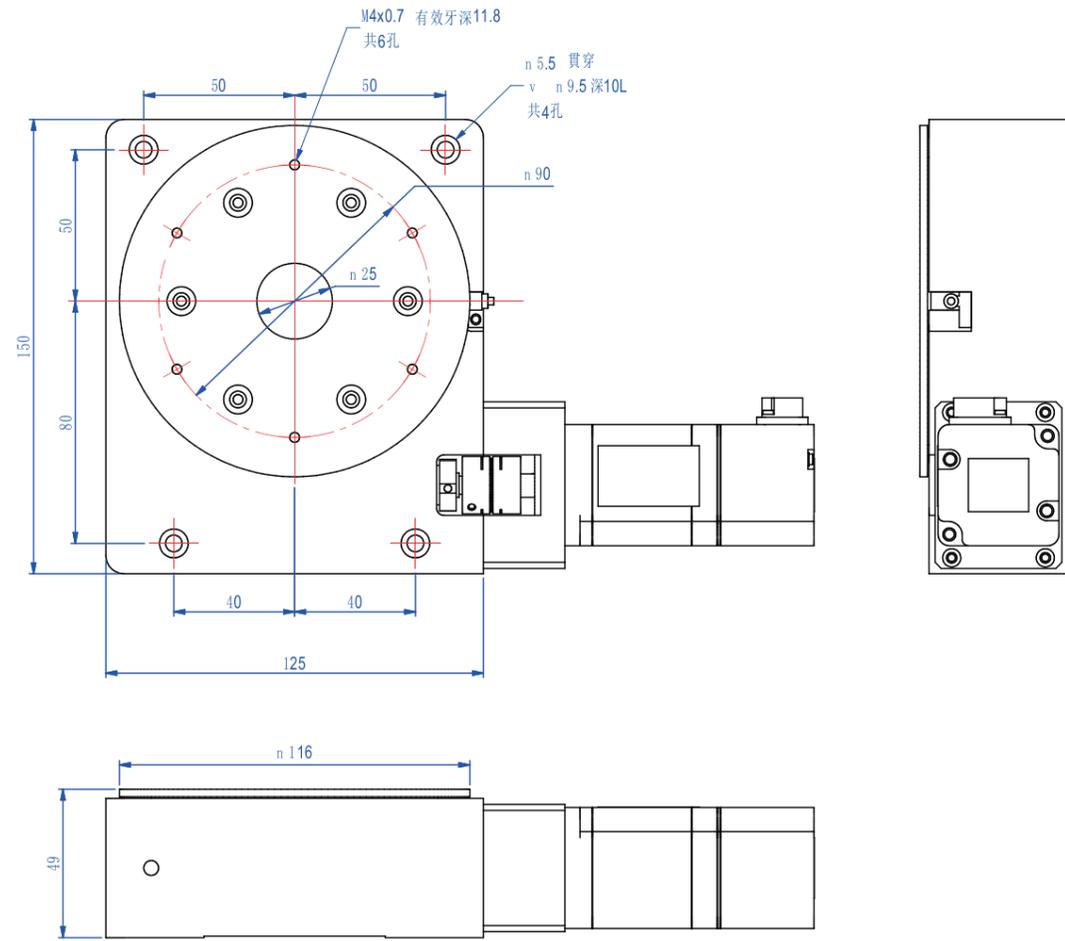
型式	伺服馬達搭載		
	瓦數	轉接板型號	安裝尺寸
62	50W 100W	E46S08	安裝距: P.C.D=46 適用軸徑: $\phi 8$
85	400W	E70S14	安裝距: P.C.D=70 適用軸徑: $\phi 14$
130			
200	750W	E90S19	安裝距: P.C.D=90 適用軸徑: $\phi 19$
275	1KW	E90S20	安裝距: P.C.D=90 適用軸徑: $\phi 19$

規格參數

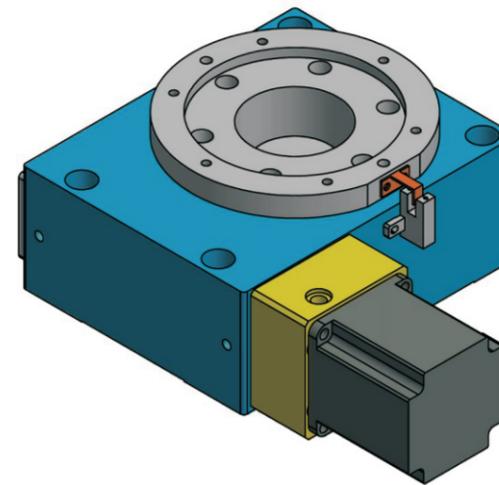
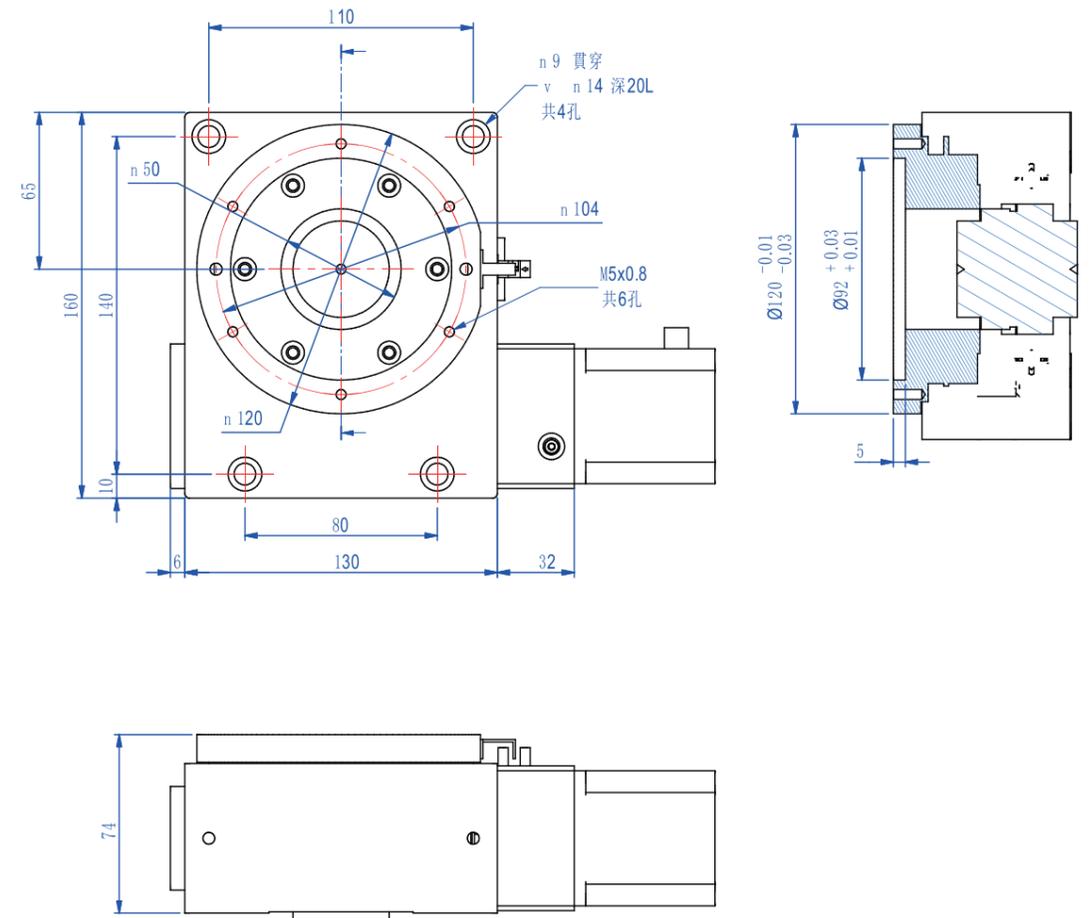
匹配馬達 W	容許扭矩 Nm	傳動慣量 $\text{Kg}\cdot\text{m}^2$	允許轉速 rpm	減速比	定位精度 sec	反復定位精度 sec	容許推力載重 kgf	容許慣性載重 Nm	旋轉平台平行度 μm	旋轉平台同心度 mm	重量 kg
1.5KW	65	49673×10^{-6}	200	1/5 1/10	≤ 15	± 5	250	100	± 5	± 0.01	17

單位: mm

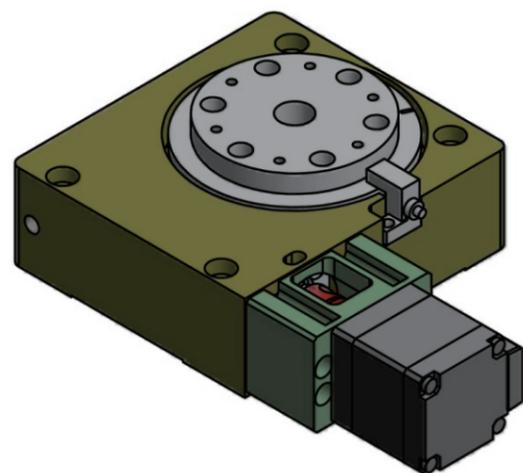
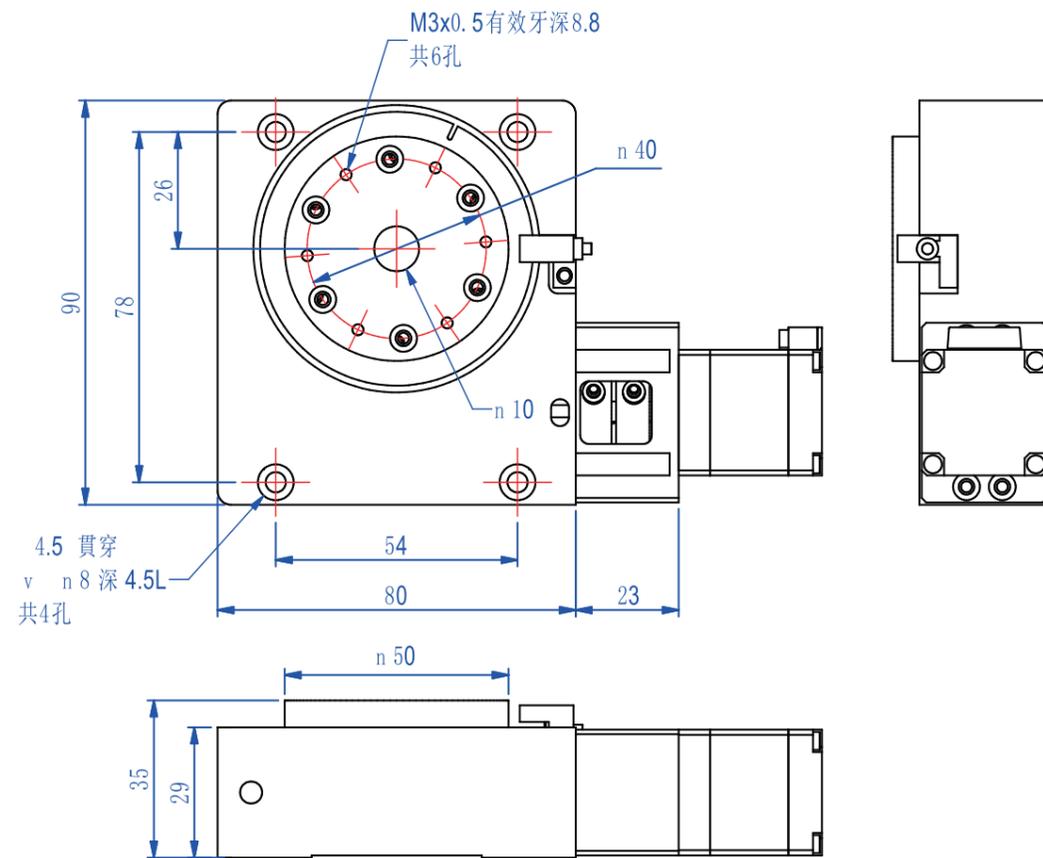
伺服馬達搭載					
瓦數	軸長 L1	中經 D1	安裝徑 D2	安裝啖 P1	安裝孔 M
50W	25	8	30	46	M4 牙孔
100W	25	8	30	46	M4 牙孔
200W	30	14	50	70	M5 牙孔
400W	30	14	50	70	M5 牙孔
750W	37	19	70	90	M6 牙孔



檯面大小	116
移動行程	360
傳動方式	渦桿渦輪
減速比	1 / 60
軌道	交叉滾柱軸承
荷重	50
反覆精度	±0.05
馬達	伺服100W 馬達
註：	



檯面大小 (mm)	120
移動行程 (°)	360
傳動方式	渦桿渦輪
減速比	1 / 10
軌道	交叉滾柱軸承
荷重 (Kgf)	10
反覆精度 ()	±0.05
馬達	400W 馬達 / 56 極步進
註：	

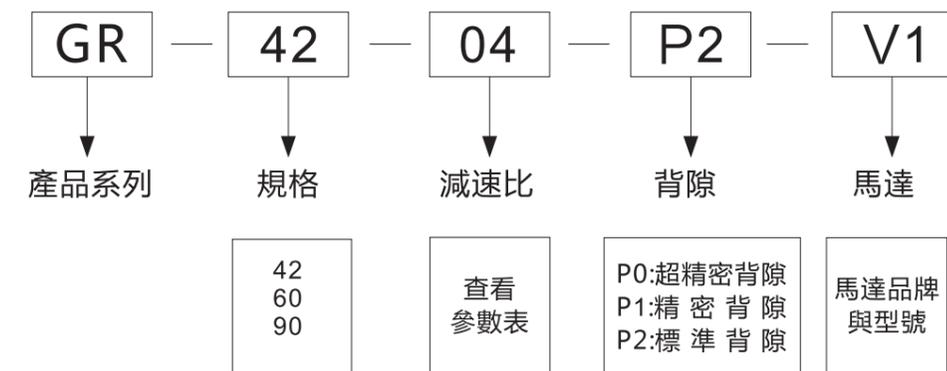


檯面大小(mm)	50
移動行程(°)	360
傳動方式	渦桿渦輪
減速比	1 / 180
軌道	交叉滾柱軸承
荷重 (Kgf)	15
反覆精度(°)	±0.05
馬達	28L馬達

註：



规格说明：

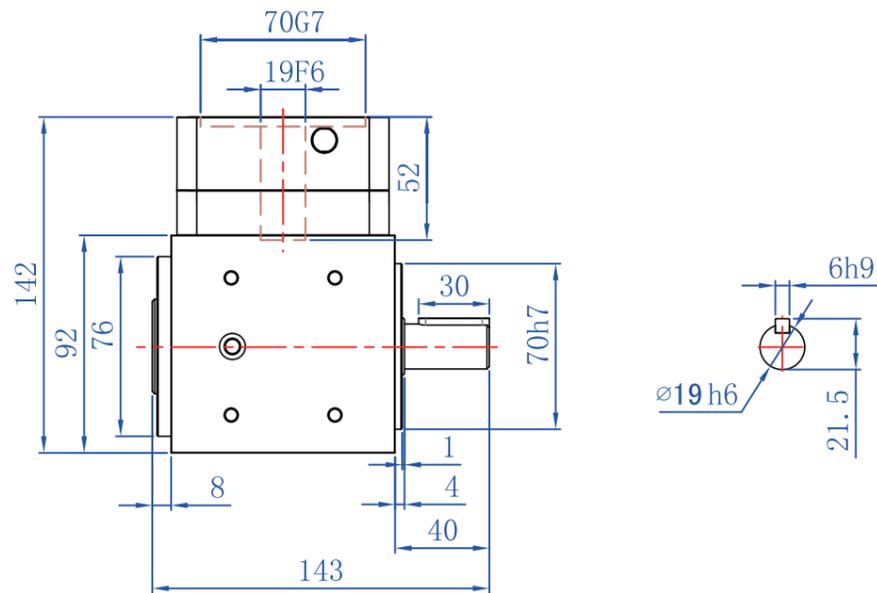
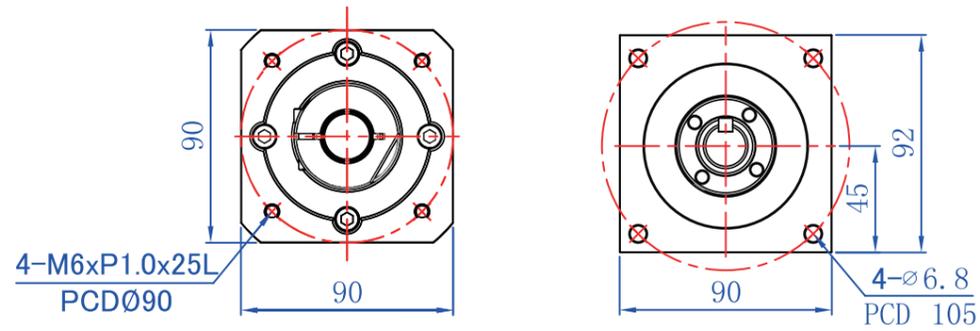
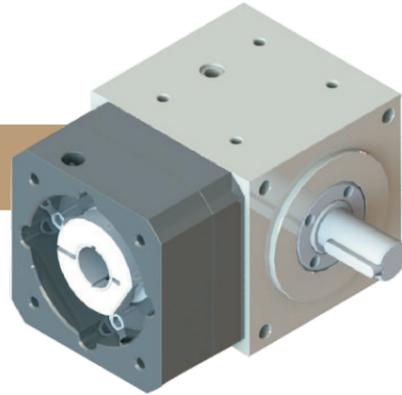


技術參數：

規格	減速比	額定輸出扭矩 N.m	容許徑向力 N	容許軸向力 N	噪音值 Db	重量 KG	工作效率	保護等級	潤滑	回程背隙 arcmin	額定轉速 rpm
GR42	3	16	300	150	≤65	0.44	95	IP 65	合成潤滑油脂	8	1500
	2	24									
GR60	3	24	500	200	≤65	1.26					
	5	22									
GR90	2	48	900	480	≤66	2.9					
	3	48									
	5	45									

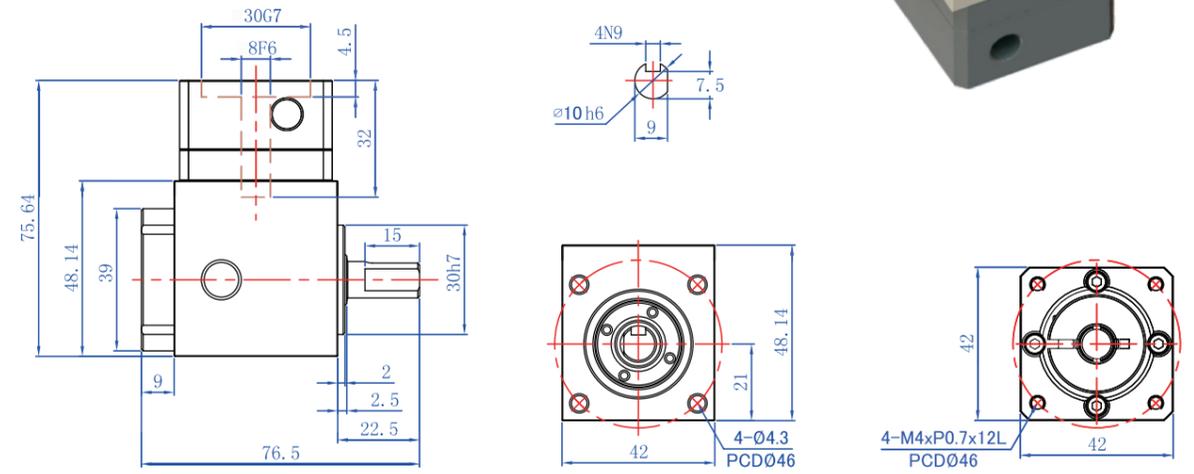
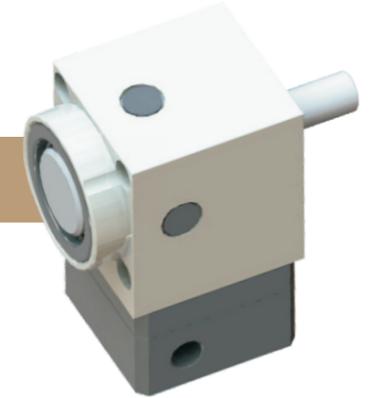
GP-90

精密直角减速



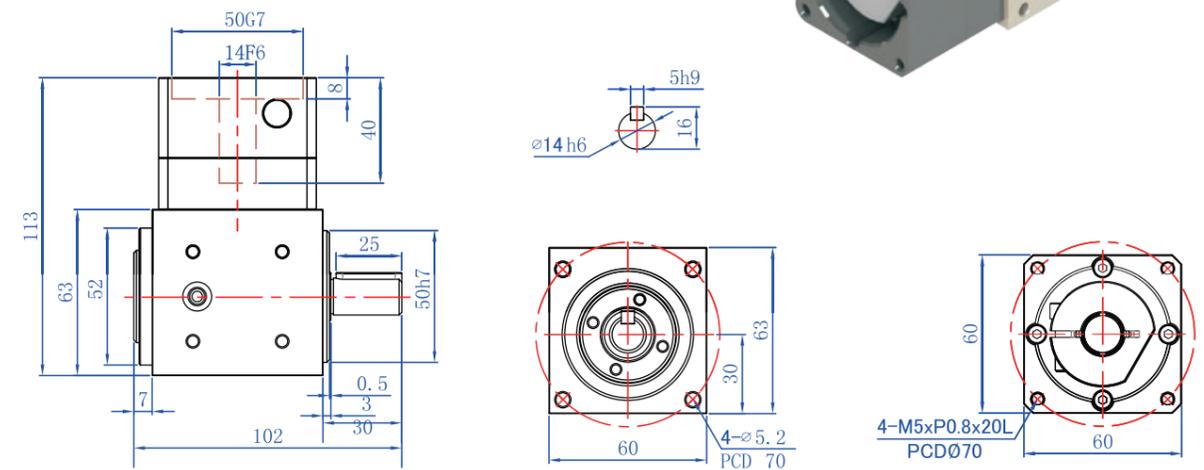
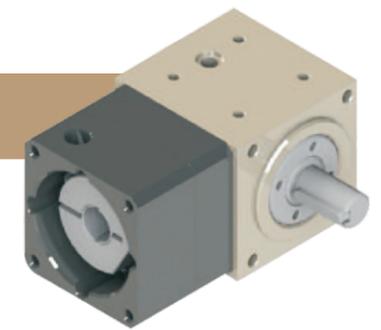
GP-42

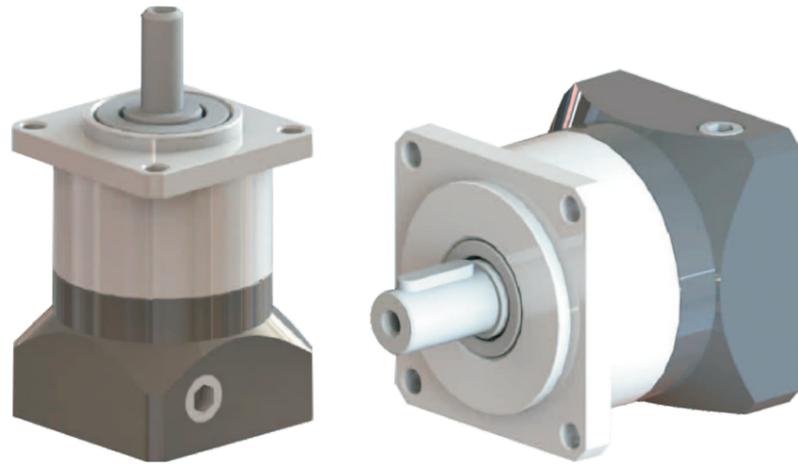
精密直角减速机



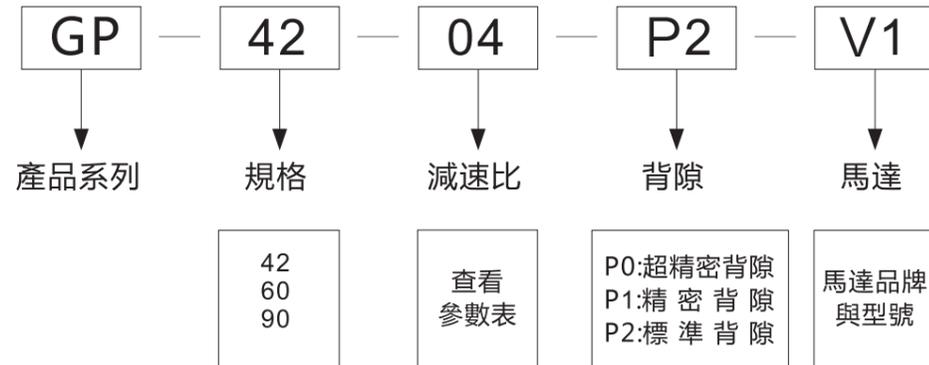
GP-60

精密直角减速机





规格说明：

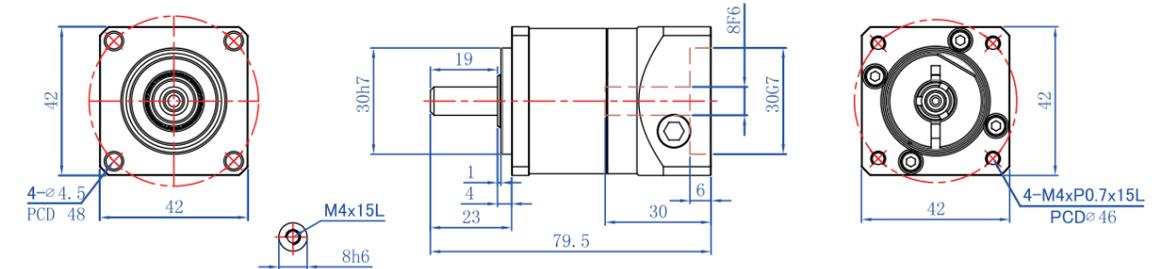


技术参数：

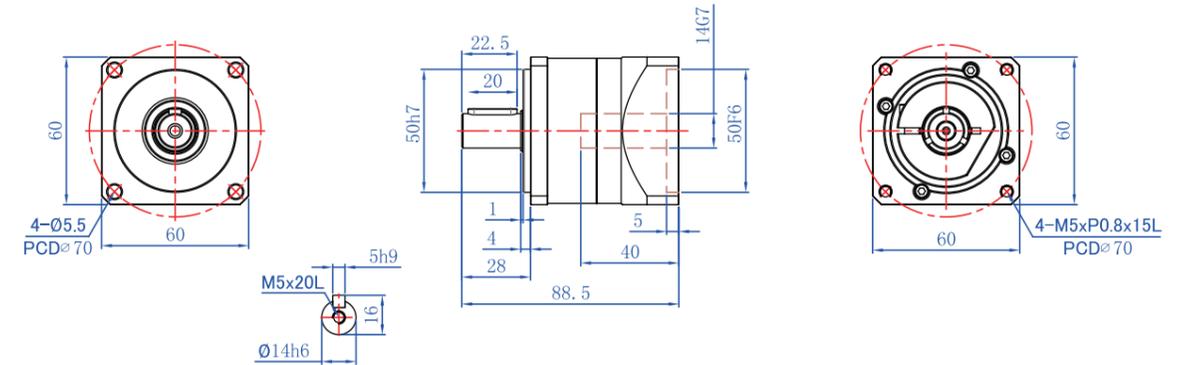
规格	减速比	额定输出扭矩 N.m	转动惯量 Kg.cm ²	额定转速 rpm	标准背隙 arcmin	扭转刚性 Nm/arcmin	容许径向力 N	容许轴向力 N	噪音值 Db	重量 KG	工作效率	保护等级	润滑	最大输出力矩 N.m
GP-42	4	19	0.03	5000	≤8	3	780	350	≤56	0.4	≥97	IP 65	合成 润滑油	3倍额定 输出力矩
	5	22	0.03											
	7	19	0.03											
	10	14	0.03											
GP-60	3	55	0.16	5000	≤8	7	1530	630	≤58	0.9	≥97	IP 65	合成 润滑油	3倍额定 输出力矩
	4	50	0.14											
	5	60	0.13											
	7	35	0.13											
GP-90	3	130	0.61	4000	≤8	14	3250	1300	≤60	2.6	≥97	IP 65	合成 润滑油	3倍额定 输出力矩
	4	140	0.48											
	5	160	0.47											
	7	140	0.45											

行星减速机

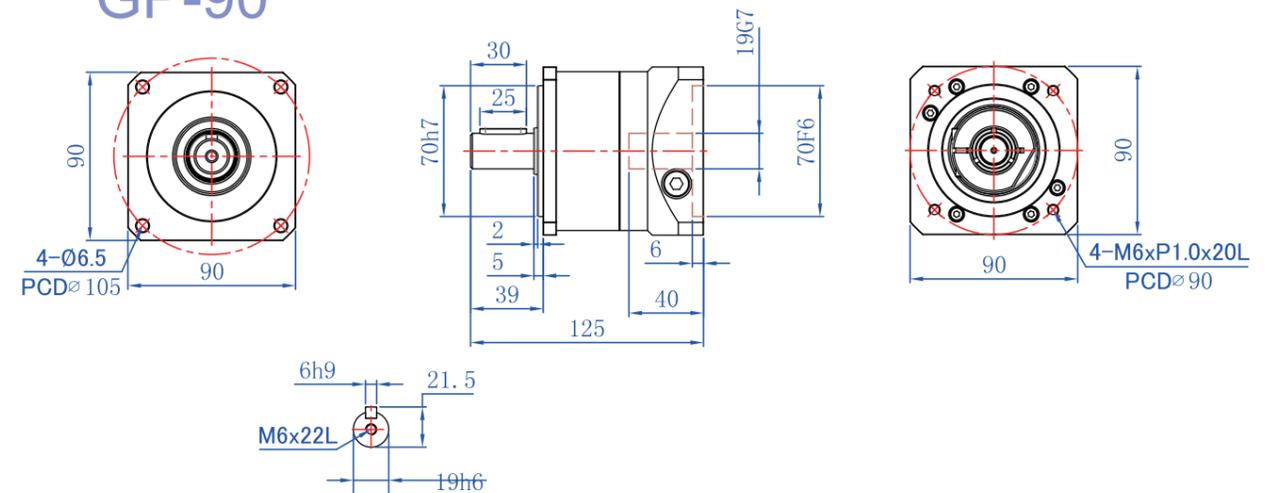
GP-42



GP-60



GP-90



GX系列精密对位平台



平 Ultimate Horizontal

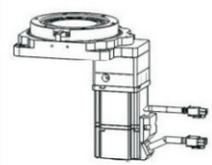
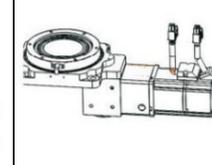
由傳統XYθ結構累加布局平面四點設計，使馬達軸共面，鋁合金平台更薄更輕巧

准 Accurate Motion/High Load-Bearing

搭配瑞士進口高剛性高精度之交叉導軌，零件經過台灣精細加工，每個機構環節皆經過嚴密測試、調校，配合CCD影像對位，整體最高重複精度達 1 μm，且對位時間短。

穩 High Load-Bearing

經過長時間累積經驗，反覆修正，我們在產品每個環節，包括機加件、馬達、線軌、螺桿等等，選擇最佳加工方法和高穩定度的零組件，保證了平台高可靠度與穩定性！

客戶：		日期： 年 月 日	
應用行業、機種：			
接洽部門		人員&職稱	
選用產品	DG 旋轉平台		<input type="checkbox"/> 減速機
應用狀況	圓形 工作台面	盤面直徑：_____ m 盤面重量：_____ kg 幾何中心與旋轉中心的 偏移：_____ mm	旋轉平台安裝方式： <input type="checkbox"/> 水平 <input type="checkbox"/> 垂直 <input type="checkbox"/> 倒吊 1.工位 / 治具： 幾何形狀： 長_____ mm 寬_____ mm 2.工件 / 治具幾何 中心離旋轉中心的 距離：_____ mm
	方形 工作台面	長：_____ mm 寬：_____ mm 工作台重：_____ kg 幾何中心與旋轉中心 的偏移：_____ mm	
	懸臂應用	懸臂重量：_____ kg 幾何形狀尺寸： _____ mm	圖示：
馬達規格	伺服： <input type="checkbox"/> 三菱 <input type="checkbox"/> 安川 <input type="checkbox"/> 台達 <input type="checkbox"/> 富士 <input type="checkbox"/> 松下 <input type="checkbox"/> 其他 步進： <input type="checkbox"/> 東方 <input type="checkbox"/> 其他廠牌步進		<input type="checkbox"/> 直接 / 行星 <input type="checkbox"/> 轉角安裝  
運行條件	最快轉速： 每 _____ 秒轉 _____ 度，加速時間 _____ 秒		
精度要求	定位精度： _____ arc-min 重複精度： _____ arc-sec		
其他要求	I P等級：	使用環境：	其他：
補充說明			